Задача 4. На вхід інвертуючого інтегратора надходить послі­довність з чотирьох прямокутних імпульсів різної полярності, амплі­туди і тривалості з паузами 1 мкс (операційний підсилювач вважа­ється ідеальним).

Потрібно розрахувати форму вихідного сигналу, зобразити фо­рму вхідного і вихідного сигналів. Варіанти вихідних даних вибираються з таблиці № В.8.

Виконайте моделювання схеми в програмі EWB

Таблиця № В.8

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| №Вар | R, кОм | С, нФ | U1, B | U2, B | U3, B | U4, B | t1, мкс | t2, мкс | t3, мкс | t4, мкс |
| 8 | 2 | 1,6 | 8 | -10 | 9 | -5 | 2 | 4 | 1 | 5 |

Uвых1=- (2) \* = -5 В

Uвых2= - (4) \* = 12.5 В

Uвых3=- (1) \* = -2.8 В

Uвых4= - (5) \* = 7.8 В

9

U,B

8

1 3 4 8 9 10 11 16

t

-5

-10

12.5

7.8

-2.8

-5

U,B

1 3 4 8 9 10 11 16 17

t